(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2000-162055 (P2000-162055A)

(43)公開日 平成12年6月16日(2000.6.16)

| (51) Int.Cl.7 | | 識別記号 | FΙ | | | テーマコード(参考) |
|---------------|-------|------|---------|-------|---|------------|
| G01L | 1/14 | | G01L | 1/14 | Z | 2 E 0 5 2 |
| B60J | 1/00 | | B 6 0 J | 1/00 | С | 3 D 1 2 7 |
| E05F | 15/20 | | E05F | 15/20 | | |

審査請求 未請求 請求項の数7 OL (全 12 頁)

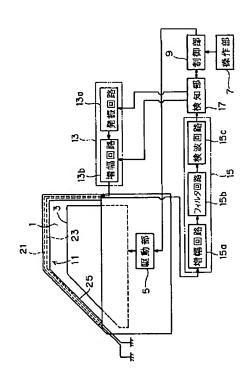
| (21)出顧番号 | 特願平10-341984 | (71) 出願人 | 395011665 | | |
|----------|-----------------------|----------|----------------------|--|--|
| | | | 株式会社ハーネス総合技術研究所 | | |
| (22)出顧日 | 平成10年12月1日(1998.12.1) | | 愛知県名古屋市南区菊住1丁目7番10号 | | |
| | | (71) 出顧人 | 000183406 | | |
| | | | 住友電装株式会社 | | |
| | | | 三重県四日市市西末広町1番14号 | | |
| | | (71) 出顧人 | 000002130 | | |
| | | | 住友電気工業株式会社 | | |
| | | | 大阪府大阪市中央区北浜四丁目 5番33号 | | |
| | | (74)代理人 | 100089233 | | |
| | | | 弁理士 吉田 茂明 (外2名) | | |
| | | | | | |
| | | | | | |
| | | | 最終頁に続く | | |

(54) 【発明の名称】 挟込み検知装置

(57)【要約】

【課題】 長年にわたり信頼性の向上が図れ、高感度で 挟込みを検知できる挟込み検知装置を提供する。

【解決手段】 この挟込み検知装置が適用されたパワーウインド装置では、所定の間隔を開けて平行配置された固定導電体21および移動導電体23と、その導電体21,23を内包する中空の弾性部材25とを備えてなる感圧部11が、車窓1の内周部に配設されており、変動電流生成部13によって固定導電体21に変動電流が供給され、その個体導電体21を流れる変動電流によって移動導電体23を含む閉回路中に誘導起電力が誘起される。この誘導起電力は、挟込みが発生し、感圧部11の弾性部材25が押しつぶされるように弾性変形し、移動導電体23が固定導電体21に近接するのに伴って増大するようになっており、この誘導起電力の増大変化を、検知部17が誘導起電力検出部15を通じて検知することにより、挟込みを検知する。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 所定の制御部が駆動機構を制御して開閉 部材を開閉駆動することにより開閉される開口部が、前 記開閉部材によって閉鎖される際の挟込みを検知する挟 込み検知装置であって、

前記開閉部材の閉塞方向下流側端部およびその閉塞方向 下流側端部に対向する前記開口部の内周部のうちの少な くともいずれか一方に、前記閉塞方向下流側端部および 前記内周部に沿って設けられた固定導電体を含む第1の 閉回路と、

前記固定導電体が設けられた前記外周縁部および前記内 周部のうちの少なくともいずれか一方に、前記固定導電 体と平行に設けられた移動導電体を含む第2の閉回路 と、

前記固定導電体が設けられた前記閉塞方向下流側端部および前記内周部のうちの少なくともいずれか一方に設けられ、前記移動導電体を、前記固定導電体から前記開閉部材によって開放された前記開口部の略内方に向かって所定距離だけ離間させて保持する一方、前記移動導電体を前記固定導電体に近接させる方向に押圧力が加えられると、弾性変形して前記移動導電体の前記固定導電体方向への近接移動を許容する弾性部材と、

前記第1の閉回路および前記第2の閉回路のいずれか一 方の閉回路に、向きおよび大きさの少なくとも一方が時 間的に変化する変動電流を生じさせる変動電流生成部 と

前記一方の閉回路を流れる前記変動電流が生成する変動 磁場により、前記第1の閉回路および前記第2の閉回路 のいずれか他方の閉回路に誘導される誘導起電力を検出 する誘導起電力検出部と、

前記誘導起電力検出部が検出した前記誘導起電力を逐次 監視しており、前記移動導電体が前記固定導電体に向け て近接移動されたことにより生じる前記誘導起電力の増 大が生じたことを前記誘導起電力検出部を通じて検出す ることにより挟込みを検知する挟込み検知部と、を備え ることを特徴とする挟込み検知装置。

【請求項2】 前記弾性部材は、前記固定導電体および前記移動導電体の配設方向に沿って延び、前記固定導電体側に向けて開口する凹部によって形成される空間を有する導電体保持部を備え、前記導電体保持部は、前記移動導電体を前記固定導電体に近接させる方向に前記押圧力が加えられると、前記凹部内の前記空間が押しつぶされるようにして弾性変形することにより、前記移動導電体の前記固定導電体への近接移動を許容し、

前記移動導電体は、前記弾性部材の前記導体保持部における前記固定導電体から最も離れている部分に設置されていることを特徴とする請求項1に記載の挟込み検知装置。

【請求項3】 前記開口部は、車両の車窓であり、 前記固定導電体、前記移動導電体および前記弾性部材 は、前記車窓の前記内周部に設けられ、

前記固定導電体は、前記車窓の金属製の窓枠部、あるいは前記窓枠部とは別に設けられた専用の導電体であることを特徴とする請求項1または2に記載の挟込み検知装置。

【請求項4】 前記弾性部材は、前記車窓の内周部に設けられたウエザーストリップまたは弾性を有する材料からなる内装材と一体に設けられていることを特徴とする請求項3に記載の挟込み検知装置。

10 【請求項5】 前記弾性部材は、前記ウエザーストリップ、前記内装材またはサイドバイザに取付けられていることを特徴とする請求項3に記載の挟込み検知装置。

【請求項6】 前記変動電流生成部は、前記一方の閉回 路に直接接続され、

前記誘導起電力検出部は、前記他方の閉回路に直接接続 されていることを特徴とする請求項1ないし5のいずれ かに記載の挟込み検知装置。

【請求項7】 前記変動電流生成部は、前記一方の閉回路に組み込まれた第1のコイルに電磁結合された第2のコイルを介して間接的に接続され、

前記誘導起電力検出部は、前記他方の閉回路に組み込まれた第3のコイルに電磁結合された第4のコイルを介して間接的に接続されていることを特徴とする請求項1ないし5のいずれかに記載の挟込み検知装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、車両のパワーウインド等の挟込みを検知する挟込み検知装置、特に感圧式の挟込み検知装置に関するものである。

30 [0002]

【従来の技術】車両のパワーウインド等に適用される従来の感圧式の挟込み検知装置としては、以下のものがある。第1の従来技術として、固定電極と、移動電極と、移動電極を固定電極に対して近接離反可能に保持する弾性体とを備える感圧素子を、車窓の内周部に配設したものがある。この技術では、挟込みが生じ、感圧素子の弾性体が異物により弾性変形され、移動電極が固定電極に接触し、両電極間が導通することを検出することにより、挟込みを検知するようになっている。

) 【0003】第2の従来技術として、圧縮される度合いによって電気抵抗が変化する導電性のゴム部材を2つの電極により両側から挟み込んで構成される感圧素子を用いたものがある。この技術では、その感圧素子を車窓の内周部に配設し、挟込みが生じ、感圧素子のゴム部材が異物により圧縮された際に生じる両電極間の電気抵抗の変化(あるいは電流値の変化)を検出することにより、挟込みを検知するようになっている。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上述の 50 第1の従来技術では、経年変化に伴い両電極の酸化等が

5/17/04, EAST Version: 2.0.0.29

生じ、両電極が接触しても互いに導通しない状態となっ た場合には、挟込みが生じても検知できず、信頼性が低 いという問題がある。

【0005】また、第2の従来技術では、感圧素子の導 電性のゴム部材は、所定の圧縮度以上に圧縮されないと 抵抗値が低下しないため、感度が低く、かなり大きな押 圧力が加わらないと挟込みを検知できないという問題が ある。さらに、ゴム部材は、圧縮度が大きくなるにつれ て反発力も大きくなるため、腕等の挟込みが生じた際に ゴム部材からの大きな反発力が腕等に加わってしまうと いう問題もある。また、経年変化に伴いゴム部材を挟込 む両電極の酸化等が生じると、両電極の電気抵抗が増大 し、挟込みの検出感度が低下し、信頼性が低下するとい う問題もある。

【0006】そこで、前記問題点に鑑み、本発明の第1 の目的は、長年にわたり信頼性の向上が図れる挟込み検 知装置を提供することである。

【0007】また、本発明の第2の目的は、高感度で挟 込みを検知できる挟込み検知装置を提供することであ る。

[0008]

【課題を解決するための手段】前記目的を達成するため の技術的手段は、所定の制御部が駆動機構を制御して開 閉部材を開閉駆動することにより開閉される開口部が、 前記開閉部材によって閉鎖される際の挟込みを検知する 挟込み検知装置であって、前記開閉部材の閉塞方向下流 側端部およびその閉塞方向下流側端部に対向する前記開 口部の内周部のうちの少なくともいずれか一方に、前記 閉塞方向下流側端部および前記内周部に沿って設けられ た固定導電体を含む第1の閉回路と、前記固定導電体が 30 設けられた前記外周縁部および前記内周部のうちの少な くともいずれか一方に、前記固定導電体と平行に設けら れた移動導電体を含む第2の閉回路と、前記固定導電体 が設けられた前記閉塞方向下流側端部および前記内周部 のうちの少なくともいずれか一方に設けられ、前記移動 導電体を、前記固定導電体から前記開閉部材によって開 放された前記開口部の略内方に向かって所定距離だけ離 間させて保持する一方、前記移動導電体を前記固定導電 体に近接させる方向に押圧力が加えられると、弾性変形 して前記移動導電体の前記固定導電体方向への近接移動 を許容する弾性部材と、前記第1の閉回路および前記第 2の閉回路のいずれか一方の閉回路に、向きおよび大き さの少なくとも一方が時間的に変化する変動電流を生じ させる変動電流生成部と、前記一方の閉回路を流れる前 記変動電流が生成する変動磁場により、前記第1の閉回 路および前記第2の閉回路のいずれか他方の閉回路に誘 導される誘導起電力を検出する誘導起電力検出部と、前 記誘導起電力検出部が検出した前記誘導起電力を逐次監 視しており、前記移動導電体が前記固定導電体に向けて 近接移動されたことにより生じる前記誘導起電力の増大 50 を駆動制御する制御部9と、感圧部11と、変動電流生

が生じたことを前記誘導起電力検出部を通じて検出する ことにより挟込みを検知する挟込み検知部と、を備える

ことを特徴とする。

【0009】好ましくは、前記弾性部材は、前記固定導 電体および前記移動導電体の配設方向に沿って延び、前 記固定導電体側に向けて開口する凹部によって形成され る空間を有する導電体保持部を備え、前記導電体保持部 は、前記移動導電体を前記固定導電体に近接させる方向 に前記押圧力が加えられると、前記凹部内の前記空間が 押しつぶされるようにして弾性変形することにより、前 記移動導電体の前記固定導電体への近接移動を許容し、 前記移動導電体は、前記弾性部材の前記導体保持部にお ける前記固定導電体から最も離れている部分に設置され ているのがよい。

【0010】また、好ましくは、前記開口部は、車両の 車窓であり、前記固定導電体、前記移動導電体および前 記弾性部材は、前記車窓の前記内周部に設けられ、前記 固定導電体は、前記車窓の金属製の窓枠部、あるいは前 記窓枠部とは別に設けられた専用の導電体であることを 特徴とする。

【0011】さらに、好ましくは、前記弾性部材は、前 記車窓の内周部に設けられたウエザーストリップまたは 弾性を有する材料からなる内装材と一体に設けられてい るのがよい。

【0012】また、好ましくは、前記弾性部材は、前記 ウエザーストリップ、前記内装材またはサイドバイザに 取付けられているのがよい。

【0013】さらに、好ましくは、前記変動電流生成部 は、前記一方の閉回路に直接接続され、前記誘導起電力 検出部は、前記他方の閉回路に直接接続されているのが LW.

【0014】また、好ましくは、前記変動電流生成部 は、前記一方の閉回路に組み込まれた第1のコイルに電 磁結合された第2のコイルを介して間接的に接続され、 前記誘導起電力検出部は、前記他方の閉回路に組み込ま れた第3のコイルに電磁結合された第4のコイルを介し て間接的に接続されているのがよい。

【発明の実施の形態】図1は本発明の一実施形態に係る 挟込み検知装置が適用されるパワーウインド装置の構成 を示すブロック図であり、図2は図1のパワーウインド 装置に備えられる感圧部の構成を示す一部破断斜視図で あり、図3は図2の感圧部が車窓の内周部に配設された 状態を示す断面図であり、図4は図1のブロック図の要 部の構成を部分的に示す図である。

【0016】このパワーウインド装置は、車両の車窓 (開口部)1を開閉する窓ガラス(開閉部材)3と、窓 ガラス3を開閉駆動するためのモータおよび駆動機構か らなる駆動部5と、操作部7からの入力により駆動部5

成部13と、誘導起電力検出部15と、挟込みを検知する検知部17とを備えて構成されている。

【0017】操作部7には、所定の操作スイッチが設けられており、ワンタッチで窓ガラス3を全開または全閉させることがことができる全開指令または全閉指令と、押圧操作等の操作を行っている期間の間のみ、窓ガラス3を開放動作または閉塞動作させることができる開放指令または閉塞指令との2種類の指令が入力できるようになっている。

【0018】これに対応して、制御部9は、操作部7か 10 いる。 ら全開指令または全閉指令が入力されると、これに応答 して、駆動部5を駆動制御し、窓ガラス3を全開位置ま で開放駆動させ、あるいは全閉位置まで閉塞駆動させる 一方、指令部7から開放指令または閉塞指令が入力され ると、その指令が入力されている期間の間、窓ガラス3 を開放駆動または閉塞駆動させるようになっている。

【0019】また、制御部9は、窓ガラス3を閉塞駆動させる際には、検知部17に挟込み検知動作を行うべき旨の指令を出し、検知部17を通じて挟込みの有無を確認しながら窓ガラス3を閉塞駆動するようになっている。そして、制御部9は、検知部17が挟込みを検知すると、これに応答して、窓ガラス3の閉塞動作を停止するとともに、窓ガラス3を全開位置まで開放駆動するようになっている。窓ガラス3の所定の閉塞動作が終了した際には、挟込み検知動作を終了すべき旨の指令が、制御部9から検知部7に与えられる。

【0020】さらに、制御部9は、後述する検知部17の自己診断機能を通じて、挟込み検知機能に異常があることを検知すると、挟込み防止のため、操作部7を通じた全閉指令の入力の受け付けを休止するようになってい 30る。

【0021】感圧部11は、挟込みが生じた際に異物20(図6参照)からの押圧力を検知するためのものであり、図2に示されるように、固定導電体21と、移動導電体23と、移動導電体23を固定導電体21に対して近接離反可能に保持する弾性部材25とを備えて構成されている。弾性部材25は、ゴム等の弾性材料で形成されており、本実施形態では略半円筒形のチューブ形状を有しており、内部にはその長手方向に連通する断面略半円形の体内部空間25aを有している。

【0022】すなわち、本実施形態では、弾性部材25は、図3に示すように、ウエザーストリップ31に固着される細長い板状の底部25bと、細長い断面略半円形の導体保持部25cとを有している。そして、導電体保持部25cの内周側が本発明に係る凹部に相当している。

【0023】固定導電体21は、薄く、幅の狭い帯状の 形態を有しており、本実施形態では、弾性部材25の長 手方向に沿って弾性部材25の底部25bの内周面に配 設されている。移動導電体23は、細い線状の形態を有 しており、弾性部材25の長手方向に沿って、弾性部材25の導電体保持部25cにおける固定導電体21から最も離れた部分(ここでは、半円形状の頂部)の内周面側に配設されている。移動導電体23は、導電体保持部25cの内部に埋め込んでもよく、その内周面上に配設してもよいが、ここでは、半分埋め込まれた状態で配設されている。これによって、固定導電体21と移動導電体23とは、図4に示されるように、互いに平行に延びるように弾性部材25の内部空間25a内に配設されて

【0024】固定導電体21および移動導電体23の外周面は、その導電性の金属面を露出させた状態で配設してもよく、あるいは、所定の絶縁層や絶縁性の外皮で被覆してもよいが、ここでは、所定の絶縁層で被覆されている。なお、固定導電体21および移動導電体23の形態には、実質的な制限はないが、これらが配設される弾性部材25等の弾性変形を妨げず、弾性部材25等の弾性変形に伴って柔軟に変形するものである必要がある。

【0025】このように構成される感圧部11は、図1 および図3に示すように、窓ガラス3の閉塞方向下流側端部と対向する車窓1の内周部(ここでは、窓枠31に付設されたウエザーストリップ33の内周部)に、弾性部材25の導電体保持部25cの頂部が車窓1の中心方向を向くようにしてその弾性部材25の底部25bが固着され、前記内周部に沿って取付けられている。すなわち、これによって、移動導電体23は、弾性部材25が弾性変形していない自然状態において、ほぼ窓ガラス3の開閉方向35に沿って固定導電体21から車窓1の内方に所定距離D(図4参照)だけ離れた位置に位置している。なお、窓ガラス3が締め切られる際には、その当接部にはかなり大きな押圧力が加わるので、窓圧部11は、図3に示すように、締め切り状態において窓ガラス3と干渉しない位置に設ける必要がある。

【0026】ここで、本実施形態では、感圧部11には 大型のものが用いられ、ウエザーストリップ33の内周 部の挟込みの発生するおそれのある部分に、1個配設さ れている。

【0027】そして、図5および図6に示すように、窓ガラス3の閉塞動作が行われる際に異物20が挟込ま 40 れ、異物20からの押圧力が感圧部11に与えられると、感圧部11の弾性部材25が中空構造であるため、弾性部材25の導電体保持部25cが、内部空間25aを押しつぶすようにして底部25b側に容易に弾性変形(座屈および収縮)する。そして、この導電体保持部25cの弾性変形により、移動導電体23が、固定導電体21に近接する方向に移動し、弾性変形が生じた部分の固定導電体21と移動導電体23との間の距離Dが小さくなるようになっている。

手方向に沿って弾性部材25の底部25bの内周面に配 【0028】このように弾性部材25の導電体保持部2設されている。移動導電体23は、細い線状の形態を有 50 5cが弾性変形する際、導電体保持部25cの断面形状

8

が外方に湾曲する略半円弧形であるので、換言すればその内部空間25aの左右両側の内周面が外方に張り出すように湾曲しているので、導電体保持部25の左右両側の内周面が、図5に示すように、外方に押出されるようにして内部空間25aが扁平形に押しつぶされて、導電体保持部25cが弾性変形するようになっている。このため、小さな押圧力により、弾性体保持部25cが容易に弾性変形し、その変形箇所の固定導電体21と移動導電体23の間の距離Dが容易に減少するようになっている。

【0029】このような感圧部11の固定導電体21は、その一端が後述する変動電流生成部13の増幅回路13bに配線接続されてるとともに、他端が所定の抵抗37を介して車体にアース接続されている。また、移動導電体23は、その一端が後述する誘導起電力検出部15の増幅回路15aに配線接続されるとともに、他端が所定の抵抗39を介して車体にアース接続されている。【0030】この場合、固定導電体21および移動導電体23は、それぞれ増幅回路13b,15aおよび車体等を介してそれぞれ所定の閉回路を構成しており、ここでは、固定導電体21を含んで構成される閉回路を第1の閉回路C1、移動導電体23を含んで構成される閉回路を第2の閉回路C2と呼ぶこととする。

【0031】なお、ここでは、固定導電体21に変動電流生成部13を接続し、移動導電体23に誘導起電力検出部15を接続するようにしたが、これとは反対に、固定導電体21に誘導起電力検出部15を接続し、移動導電体23に変動電流生成部13を接続するようにしてもよい。

【0032】変動電流生成部13は、図1に示すように、発振回路13aと増幅回路13bとを備えて構成されている。発振回路13aは、検知部17の制御により、所定の周波数で向き、大きさの少なくともいずれか一方が周期的に変動する変動電流(ここでは、高周波電流)を発生させる。ここでは、変動電流の周波数は、ラジオ放送電波の周波数と音声周波数との間の40kHzに設定した。増幅回路13bは、検知部17の制御によって定められる増幅率で、発振回路13aが生成した変動電流を増幅し、固定導電体21に供給する。

【0033】この変動電流生成部13によって、固定導電体21を含む第1の閉回路C1に変動電流が供給されると、固定導電体21の周囲には、その固定導電体21を流れる変動電流によって、移動導電体23を含む第2の閉回路C2を貫くようにして分布する所定の変動磁場が生成され、これによって、第2の閉回路C2には、向きおおび大きさが変動電流の周波数に対応して周期的に変動する所定の誘導起電力が生成される。

【0034】誘導起電力検出部15は、増幅回路15a と、フィルタ回路(バンドパスフィルタまたはローパス フィルタ)15bと、検波回路15cとを備えて構成さ れている。増幅回路15aは、その一部が移動導電体23と共に第2の閉回路C2を構成しており、その第2の閉回路C2中に生成された誘導起電力である電気信号を増幅し、フィルタ回路15bに出力する。フィルタ回路15bは、増幅回路15aから出力される電気信号のうち、変動電流生成部13が生成する変動電流の周波数に対応する周波数成分のみを透過させ、ノイズ成分を除去し、検波回路15cに出力する。検波回路15cは、フィルタ回路15bから出力される電気信号の電圧レベル(例えば、電気信号の電圧変化の振幅)を検出し、その検出結果を逐次検知部17に出力する。

【0035】なお、ここでは、誘導起電力検出部15に 増幅回路15aを備えたが、第2の閉回路C2に十分に 高い電圧レベルの誘導起電力が生成される場合には、増 幅回路15aを省略し、移動導電体23をフィルタ回路 15bに直接配線接続してもよい。この場合は、移動導 電体23は、フィルタ回路15bと共に第2の閉回路C 2を構成することとなる。

【0036】ここで、固定導電体21を流れる変動電流 0によってその周囲に生成される変動磁場は、固定導電体 21に近いところほど磁場の強さが大きくなるようになっているので、固定導電体21と移動導電体23との間 の距離Dが小さくなるにつれて、移動導電体23を含む 第2の閉回路C2に生成される誘導起電力の大きさも大きくなるようになっている。

【0037】このため、前述のように、挟込みにより感 圧部11の弾性部材25が弾性変形され、弾性変形が生 じた部分の固定導電体21と移動導電体23との間の距 離Dが小さくなると、距離Dの減少の度合いが大きくな るにつれて、第2の閉回路C2に生成される誘導起電力 の電圧レベルが大きくなるようになり、これに対応し て、誘導起電力検出部15から検知部17に出力される 検出結果が示す電圧レベルの値も大きくなるようになっ ている。

【0038】検知部17は、このパワーウインド装置の 挟込み検知動作を司るものであり、制御部9からの指令 に基づき、変動電流生成部13の発振回路13aおよび 増幅回路13bを駆動制御し、挟込み検知動作を行うよ うになっている。この検知部7による挟込み検知は、誘 導起電力検出部15から逐次与えられる検出結果に基づ いて行われ、検出結果が示す前記電圧レベルの挟込みが 生じた際に生じる増大を検知することにより行われる。 ここでは、誘導起電力検出部15から与えられる検出結 果が示す電圧レベルが、挟込みが生じていない通常状態 における値から、所定の割合(例えば50%)以上増大 すると挟込み有りと判定されるようになっている。

【0039】このような挟込み検知動作は、制御部9から挟込み動作の開始指令が与えられてから、挟込み動作の終了指令が与えられるまで行われ、検知部17は、挟込みの発生を検知すると、挟込みが発生したことを制御

部9に知らせるようになっている。

【0040】また、検知部17は、挟込み検知動作の信 頼性を高めるため、誘導起電力検出部15の検出結果が 示す電圧レベルの値の自動補正機能、および感圧部1 1、変動電流生成部13および誘導起電力検出部15の 異常を検出する自己診断機能を有している。自己診断機 能は、自動補正機能に基づくものであり、まず、自動補 正機能から説明する。

【0041】検知部17による自動補正機能では、検知 部17には、誘導起電力検出部15の検出結果が示すべ 10 き所定の基準値が予め登録されており、挟込み検知動作 を行う必要のないとき、すなわち、制御部9から挟込み 検知動作の開始指令が与えられていないときに、所定の 時間間隔で変動電流生成部13の発振回路13aおよび 増幅回路13bが駆動されて固定導電体21に変動電流 が供給され、そのときの誘導起電力検出部15の検出結 果が示す電圧レベルが前記所定の基準値に一致するよう に増幅回路13bの増幅率が制御される。

【0042】そして、誘導起電力検出部15の検出結果 が示す電圧レベルが前記所定の基準値と一致すると、1 回分の自動補正動作が終了されるとともに、その時点の 増幅回路13bの増幅率を示す増幅率データが検知部1 7に記憶され、次回の自動補正動作を行う際、および挟 込み検知動作を行う際には、その時点で記憶している増 幅率データが示す増幅率で増幅回路13bが駆動される ようになっている。このため、前述の検知部17による 挟込みの有無の判定は、誘導起電力検出部17の検出結 果が示す電圧レベルが、予め記憶している基準値から所 定の割合以上増大したか否かを判定することによって行 うことができる。記憶されている増幅率データは、自動 30 補正動作が行われるごとに更新される。

【0043】なお、ここでは、変動電流生成部13の増 幅回路136の増幅率を調節することにより誘導起電力 検出部15の検出結果の値を補正するようにしたが、誘 導起電力検出部15の増幅回路15aとして検知部17 により増幅率の制御が可能なものを用い、増幅回路15 aの増幅率を調節することにより、誘導起電力検出部1 5の検出結果の値を補正するようにしてもよい。

【0044】検知部17による自己診断機能では、上記 の自動補正動作を行った際に、誘導起電力検出部15か ら検出結果の出力がなく、正常な状態なら第2の閉回路 C2に生じているはずの誘導起電力の存在が確認できな かった場合には、感圧部11、変動電流生成部13およ び誘導起電力検出部15のいずれかに何等かの異常が発 生したもとして、挟込み検知機能に異常が発生したこと が制御部9に知らされるようになっている。

【0045】次に、このパワーウインド装置による挟込 み防止動作について説明する。操作部7から全閉指令ま たは閉塞指令が入力されると、制御部9から検知部17

1.0 御部9によって駆動部5が駆動制御されて窓ガラス3の 閉塞動作が開始される。

【0046】制御部9から挟込み検知動作の開始指令が 与えられると、検知部17は、変動電流生成部13の発 振回路13aを駆動するとともに、その増幅回路13b をその時点で記憶している増幅率データが示す増幅率で 駆動し、挟込み検知動作を開始し、誘導起電力検出部1 5の検出結果が示す電圧レベルを逐次監視しつつ、挟込 み検知動作を行う。

【0047】そして、挟込みが発生した場合には、検知 部17は、誘導起電力検出部15の検出結果が示す電圧 レベルが、予め登録されている前記所定の基準値から所 定の割合(例えば、50%)以上増大すると、挟込み有 りと判定し、制御部9に挟込みの発生を知らせる。これ に応答して、制御部9は、窓ガラス3の閉塞動作を停止 するとともに、窓ガラス3を全開位置まで開放駆動する とともに、検知部17に挟込み検知動作の終了指令を出 力する。検知部17は、終了指令が与えられると、変動 電流生成部13を停止させ、挟込み検知動作を終了す

【0048】一方、窓ガラス3が全閉位置に到達するま で、あるいは操作部7から閉塞指令が入力されている期 間中、挟込みが発生しなかった場合には、窓ガラス3が 全閉位置に到達するのに伴って、あるいは操作部7から 入力されている閉塞指令が解除されるのに伴って、制御 部9によって、駆動部5による窓ガラス3の閉塞動作が 停止されるとともに、挟込み検知動作の終了指令が検知 部17に与えられ、挟込み検知動作が終了される。

【0049】また、前述の検知部17による自己診断機 能により挟込み検知機能の異常が検知された際には、挟 込みの発生を防止するため、操作部7から入力される全 閉指令の受け付けが制御部9によって休止されるように なっている。

【0050】以上のように、本実施形態によれば、感圧 部11の固定導電体21を含む第1の閉回路C1に変動 電流を供給し、この固定導電体21を流れる変動電流が 生成する変動磁場によって移動導電体23を含む第2の 閉回路C2に誘導される誘導起電力の電圧レベルに基づ いて挟込みを検知するようになっており、第1および第 2の従来技術のように、固定導電体21と移動導電体2 3との間に流れる電流の有無、または増減により挟込み を検知するものではないので、仮に経年使用に伴い固定 導電体21おおび移動導電体23の表面が酸化しても、 また雨水等が付着しても実質的に影響されることなく、 挟込みを検知することができ、信頼性の向上が図れる。 【0051】また、感圧部11の弾性部材25が中空構 造であり、弾性部材25の導電体保持部25cが、内部 空間25aを押しつぶすようにして底部25b側に容易 に弾性変形するため、挟込みが生じた際、異物20から に挟込み検知動作の開始指令が出力されるとともに、制 50 の小さな押圧力によっても導電体保持部25cが内方に 容易に弾性変形し、弾性変形が生じた部分の固定導電体21と移動導電体23との間の距離Dが容易に小さくなるようになっている。このため、高感度に挟込みを検知することができ、腕等の異物20に大きな押圧力が加わる前に挟込みを検知することができる。

11

【0052】これに関連して、特に本実施形態では、弾性部材25の導電体保持部25cの断面形状が外方に湾曲する略半円弧形であるので、換言すればその内部空間25aの左右両側の内周面が外方に張り出すように湾曲しているので、導電体保持部25の左右両側の内周面が、図5に示すように、外方に押出されるようにして内部空間25aが扁平形に押しつぶされて、導電体保持部25cが弾性変形するようになっている。このため、小さな押圧力により、弾性体保持部25cが容易に弾性変形するようになっており、より敏感に挟込みを検知できるようになっている。

【0053】さらに、図4に示されるように、感圧部11の長さしは通常1m程度であるのに対して、挟込み検知に使用する変動電流および誘導起電力の周波数は、数十kHz(波長が数km)であるので、固定導電体21および移動導電体23がアンテナとして作用し、外部からのノイズ電波の影響を受けたとしても、そのノイズ電波によって挟込み検知に使用する変動電流および誘導起電力ノイズ電波が実質的に影響を受けることはないとともに、ノイズ電波等のノイズ成分を誘導起電力検出部15に備えたフィルタ回路15bによって容易に除去することができ、挟込み検知の信頼性の向上が図れる。

【0054】また、検知部17の自動補正機能により、 誘導起電力検出部15の検出結果が示す電圧レベルが一 定の基準値になるように、変動電流の強度が自動的に適 30 宜調整されるようになってりいるので、常に良好な状態 で挟込み検知を行うことができ、挟込み検知の信頼性を より向上させることができる。

【0055】さらに、検知部17には、挟込み検知機能の異常を検知する自己診断機能が備えられているので、 挟込み検知機能に異常が発生した場合には、操作部7からの全閉指令の受け付けを休止する等の対応措置を講ずることができ、挟込み防止機能の信頼性をさらに向上させることができる。

【0056】また、窓ガラス3を駆動する駆動部5のモ 40 ータの過負荷状態をモータに流れる電流値の増大等に基づいて検出することにより挟込みを検知する方法があるが、この方法では、窓ガラス3の締め切り時にモータにかかる負荷と、挟込み発生時にモータにかかる負荷とを区別できないので、窓ガラス3の締め切り直前の状態では、挟込み検知動作を停止しなければならず、挟込み検知ができないという問題があるが、本実施形態では、モータの動作状態とは無関係に挟込み検知を行うようになっているので、窓ガラス3が完全に締め切られるまで挟込み検知を行うことができる。 50

【0057】なお、本実施形態では、ウエザーストリップ33の内周部に感圧部11を配設したが、窓ガラス3の閉塞方向下流側端部に対向する車窓1の内周部であればいずれの部分に感圧部11を配設してもよく、例えば、車窓10内方に両する内装材(ガーニッシュ)の部

12

ば、車窓1の内方に面する内装材(ガーニッシュ)の部分や、あるいは、後述するようにサイドバイザの内周端 に配設するようにしてもよい。

【0058】また、本実施形態では、感圧部11を車窓 1の内周部に配設したが、感圧部1を窓ガラス3の閉塞 方向下流側端部に、その下流側端部の延設方向に沿って 配設してもよい。この場合、感圧部11は、弾性部材2 5の底部25bが窓ガラス3の閉塞方向下流側端面に固 着されることにより取付けられる。

【0059】さらに、本実施形態では、固定導電体21 として専用の導電体を配設したが、金属製の窓枠31を 固定導電体として利用し、専用の固定導電体21を省略 してもよい。この場合、装置構成の簡略化および部品点 数の削減を図ることができる。

【0060】また、本実施形態では、誘導起電力検出部15にフィルタ回路15bを備えノイズ除去を行うようにしたが、これでは不十分である場合には、変動電流生成部13に、発振回路13aが発振した変動電流を、所定の変調周波数でさらに変調する変調回路を追加するとともに、誘導起電力検出部15のフィルタ回路15bに、前記変調周波数で変調された変動電流に対応したフィルタ特性を有するものを使用し、より確実なノイズ対策を施すようにしてもよい。ここでの変動電流の変調の種類としては、AM変調、FM変調、あるいは変動電流を所定の変調周波数で周期的に断続供給するなどの方法が考えられる。あるいは、他の方法として、固定導電体21および移動導電体23を所定の編組線などでシールドするようにしてもよい。

【0061】さらに、本実施形態では、本発明に係る挟込み検知装置を、車両のパワーウインド装置に適用したが、自動でサンルーフの開閉を行うサンルーフ開閉装置に適用してもよく、あるいは、車両に限らず、何等かの開口部を開閉部材により自動的に開閉する他の開閉装置に適用してもよい。

【0062】図7は、本実施形態に係る感圧部11の第1の変形例を示す一部破断斜視図である。この変形例に係る感圧部41では、所定の弾性材料によって形成される弾性部材43がその断面形状が横長の略六角形となるような筒状の中空構造を有しており、上下方向に互いに対向する帯状の上板部43aおよび下板部43bと、左右方向に互いに対向し、外方に凸となるように「く」の字形に曲がった左側板部43cおよび右側板部43dとから構成されている。ここでは、下板部43a、左側板部43cおよび右側板部43dが、本発明に係る導電体保持部に相当している。

50 【0063】固定導電体21および移動導電体23は、

弾性部材43の上板部43aおよび下板部43bの内周 側にそれぞれ配設されている。なお、ここでは、移動導 電体23には、固定導電体21と同様な帯状の形態のも のが使用されている。

【0064】感圧部41の取付けは、上述の検圧部11 と同様に弾性部材43の上板部43aを車窓1の内周部 に固着することにより行われる。

【0065】そして、この感圧部41においても、弾性 部材43の左板部43cおよび右板部43dが外方に屈 曲しているので、換言すれば弾性部材43の内部空間4 3 e の左右両側の内周面が外方に張り出すように屈曲し ているので、異物20による小さな押圧力も敏感に反応 して、内部空間43eの左右両側の内周面が外方に押出 されるようにして、移動導電体23が固定導電体21に 近接する方向に弾性部材43の左側板部43cおよび右 側板部43 dが容易に弾性変形 (座屈および収縮) する ようになっており、これによって高感度で挟込みを検知 できるようになっている。

【0066】図8および図9は、本実施形態に係る感圧 部11の第2の変形例の配設状態を示す断面図である。 この第2の変形例に係る感圧部51では、弾性部材25 がウエザーストリップ33と一体に設けられている。す なわち、図8および図9の図示例では、窓ガラス3の閉 塞方向下流側端部と対向する車窓1の内周部に位置する ウエザーストリップ33の部分に、断面形状が略半円形 の細長い内部空間25 aが長手方向に沿って設けられ、 その内部空間25 aを上下に挟んで対向するように、前 述の場合と同様な位置関係で固定導電体21および移動 導電体23が配設されている。

【0067】図8の図示例に係る窓枠31は、図3の図 30 示例に係る窓枠31と同一形状であり、車窓1の内方に 面する内縁部31 aの奥行き方向の幅が広くなってい る。これに対し、図9の図示例に係る窓枠31は、車窓 1の内方に面する内縁部31aの奥行き方向の幅が狭く なっている。

【0068】これに対応して、上記実施形態に係る構成 では、大型の感圧部11を1個配設し、挟込みを検知す るようにしたが、図8の図示例では、窓枠31の内縁部 31aをその奥行き方向の全幅に渡ってカバーするよう に、奥行き方向に所定間隔をあけて複数個(ここでは3 個)の感圧部51が平行に設けられている。そして、ウ エザーストリップ33の各感圧部33の間の部分には、 各感圧部51の内部空間25aを内包する導電体保持部 25 c に相当する部分が異物20からの押圧力により容 易に弾性変形するように、空洞53が設けらている。変 動電流生成部13および誘導起電力検出部15は、各感 圧部51ごとに個別に設けてもよく、あるいは、複数個 の感圧部51を単一の変動電流生成部13および誘導起 電力検出部15に並列に接続してもよい。

14

1の内縁部31aの奥行き方向の全幅をカバーするよう に複数個の感圧部51が設けれれているので、図8の矢 印55で示すように、異物20からの押圧力が斜め側方 から与えられた場合にも、両側の感圧部51によって挟 込みを確実に検知することができる。

【0070】一方、図9の図示例では、図9に示すよう に、小型の感圧部51が1個設けられているのみである が、窓枠31の内縁部31aの奥行き方向の幅が狭いの で、矢印55で示すように、異物20からの押圧力が斜 め側方から与えられた場合にも、確実に検知することが できる。

【0071】以上のように、この第2の変形例では、感 圧部51の弾性部材25がウエザーストリップ33と一 体に設けられているので、弾性部材25をわざわざウエ ザーストリップ33と別個に作成して取付ける必要がな いので、製造工程の簡略化および部品点数の削減を図る ことができる。

【0072】なお、この第2の変形例では、感圧部51 の弾性部材25をウエザーストリップ33と一体に設け たが、車窓1の内方に面する内装材が弾性材料によって 形成されている場合には、同様に感圧部51をその内装 材と一体に設けてもよい。

【0073】図10ないし図12は、本実施形態に係る 感圧部11の第3の変形例の配設状態を示す断面図であ る。この第3の変形例に係る感圧部61は、車両のサイ ドバイザ63の内周端に配設されており、弾性部材25 の底部25bをサイドバイザ63の内周端面に固着する ことにより取付けられている。

【0074】図10の図示例では、弾性部材25の底部 25bと導電体保持部25cとが一体となっている。図 11の図示例では、底部25bと導電体保持部25cと が別々に形成された後互いに固着されて弾性部材25が 構成されている。図12の図示例では、弾性部材25の 底部25bが省略され、固定導電体21がサイドバイザ 63の内周端面上に直接配設され、導電体保持部25c が固定導電体21を覆うように断面略U字型の弾性部材 25がサイドバイザ63に固着されている。また、図1 2の図示例では、固定導電体21は、所定の導電シート をサイドバイザ63の端面に貼ることにより、あるい は、所定の導電塗料をサイドバイザ63の端面に塗布す ることにより設けられたものである。

【0075】なお、図10および図11の図示例では、 弾性部材25の底部25bのサイドバイザ63への固着 面を断面U字形にして、固着面積を増大させ、取付け強 度を高めている。図12の図示例では、弾性部材25の 導電体保持部25cの幅方向両端から延びる固着部25 dがサイドバイザ63の内周端を両側から挟込んだ状態 で、弾性部材25がサイドバイザ63に固着され、取付 け強度が高められている。

【0069】これによって、図8の図示例では、窓枠3 50 【0076】図13は、本実施形態に係る変動電流生成

部13および誘導起電力検出部15と感圧部11との接 **総形態の変形例を示すブロック図である。この変形例で** は、固定導電体21および移動導電体23と変動電流生 成部13および誘導起電力検出部15とが、電磁結合さ れた2組のコイル71,73および75,77を介して いわゆるトランス結合により間接的に接続されている。 【0077】固定導電体21は、その一端がコイル(第 1のコイル) 71を介して車体にアース接続され、他端 が抵抗37を介して車体にアース接続され、車体を介し て第1の閉回路C1を構成している。移動導電体23 は、その一端がコイル(第3のコイル)75を介して車 体にアース接続され、他端が抵抗39を介して車体にア ース接続され、車体を介して第2の閉回路C2を構成し ている。

【0078】第1のコイル71と並列配置されるコイル (第2のコイル) 73は、一端が変動電流生成部13に 接続され、他端が車体等にアース接続されている。第2 のコイル75と並列配置されるコイル(第4のコイル) 77は、一端が誘導起電力検出部15に接続され、他端 が車体等にアース接続されている。コイル71および7 3とコイル75および77との間は、窓ガラス3等の絶 縁部材79が存在してもよく、単なる間隙でもよい。 【0079】このような構成により、変動電流生成部1

3によって第2のコイル73に変動電流が供給される と、コイル73を流れる変動電流により第1のコイル7 1に誘導起電力が誘起され、これによって第1の閉回路 C1に変動電流が生成されるようになっている。

【0080】そして、固定導電体21を流れる変動電流 により第2の閉回路C2に誘導起電力が誘起され、第2 の閉回路 C 2 中に所定の変動電流が生成されると、第3 のコイル75を流れる変動電流により第4のコイル77 に所定の誘導起電力が誘起され、この第4のコイル77 に誘起された誘導起電力を、誘導起電力検出部15で検 出することにより、挟込み検知が行われるようになって いる。なお、挟込みが生じ、弾性部材25が変形し、固 定導電体21と移動導電体23との間の距離Dが小さく なったときには、図4の接続形態の場合と同様に、誘導 起電力検出部15の検出結果が示す電圧レベルが増大す るようになっている。

【0081】以上のように、この変形例によれば、固定 40 導電体21および移動導電体23と変動電流生成部13 および誘導起電力検出部15とが、並列配置された2組 のコイル71,73,75,77を介していわゆるトラ ンス結合により間接的に接続されているので、例えば、 図10および図11に示すように感圧部61を車外のサ イドバイザ63に配設した場合のように変動電流生成部 13および誘導起電力検出部15と固定導電体21およ び移動導電体23とを直接配線接続することが困難な場 合でも、窓ガラス3等の絶縁部材79を介して変動電流 の生成および誘導起電力の検出を行うことができ、本実 50 で、例えば、固定導電体、移動導電体および弾性部材を

16

施形態の適用範囲を拡大させることができる。

【0082】なお、この変形例では、固定導電体21お よび移動導電体23の両端をコイル71,75および抵 抗37、39を介して車体にアース接続して閉回路C 1, C2を構成したが、固定導電体21および移動導電 体23の両端をコイル71,75および抵抗37,39 を介して直接(車体を介することなく)ループ状にそれ ぞれ配線接続することにより、閉回路C1, C2を構成 してもよい。この方法では、固定導電体21および移動 導電体23の車体へのアース接続が不要であるので、感 圧部11の取付けの手間が省けるとともに、車体へのア ース接続が困難な場合に有効である。

[0083]

【発明の効果】請求項1ないし7に記載の発明によれ ば、固定導電体を含む第1の閉回路および移動導電体を 含む第2の閉回路のいずれか一方の閉回路に変動電流を 生成し、この変動電流が生成する変動磁場によって他方 の閉回路に誘導される誘導起電力の大きさに基づいて挟 込みを検知するようになっており、第1および第2の従 来技術のように、固定導電体と移動導電体との間に流れ る電流の有無、または増減により挟込みを検知するもの ではないので、仮に長年の使用等により固定導電体おお び移動導電体の表面が酸化しても実質的に影響されるこ となく、挟込みを検知することができ、信頼性の向上が 図れる。

【0084】請求項2に記載の発明によれば、移動導電 体を保持する弾性部材の導電体保持部は、固定導電体側 に開口する凹部によって形成される空間を有しており、 挟込みが生じた際には、この凹部内の空間が押しつぶさ れて弾性変形するようになっているので、比較的小さな 押圧力が作用した場合にも移動導電体が固定導電体に近 接する方向に容易に弾性変形するので、導電性のゴム部 材の圧縮に基づいて挟込みを検知する第2の従来技術に 比して、小さな押圧力が作用したときにも高感度に挟込 みを検知することができ、腕等の異物に大きな押圧力が 加わる前に挟込みを検知することができる。

【0085】請求項3に記載の発明によれば、特に、車 窓の金属製の窓枠部を固定導電体として利用した場合で は、専用の固定導電体を設ける必要がないので、構成の 簡略化および部品点数の削減を図ることができる。

【0086】請求項4に記載の発明によれば、弾性部材 がウエザーストリップまたは内装材と一体に設けられて いるので、弾性部材をわざわざウエザーストリップ等と 別個に作成して取付ける必要がなく、製造工程の簡略化 および部品点数の削減を図ることができる。

【0087】請求項7に記載の発明によれば、変動電流 生成部および誘導起電力検出部が、電磁結合された第1 および第2のコイル、および第3および第4のコイルを 介して間接的に両閉回路にそれぞれ接続されているの

17

車外のサイドバイザに配設した場合ように変動電流生成 部および誘導起電力検出部と両閉回路とを直接配線接続 することが困難な場合でも、窓ガラス等の絶縁部材を介して変動電流の生成および誘導起電力の検出を行うことができ、本発明の適用範囲を拡大させることができる。 【図面の簡単な説明】

【図1】図1は本発明の一実施形態に係る挟込み検知装置が適用されるパワーウインド装置の構成を示すブロック図である。

【図2】図1のパワーウインド装置に備えられる感圧部 10 の構成を示す一部破断斜視図である。

【図3】図2の感圧部が車窓の内周部に配設された状態を示す断面図である。

【図4】図1のブロック図の要部の構成を部分的に示す 図である。

【図5】図3の構成において挟込みが生じた際の状態を示す図である。

【図6】図2の感圧部が挟込みによって弾性変形した状態を示す図である。

【図7】図2の感圧部の第1の変形例を示す―部破断斜 20 視図である。

【図8】図2の感圧部の第2の変形例の配設状態を示す 断面図である。

【図9】図2の感圧部の第2の変形例の配設状態を示す 断面図である。

【図10】図2の感圧部の第3の変形例の配設状態を示す断面図である。

【図11】図2の感圧部の第3の変形例の配設状態を示

【図12】図2の感圧部の第3の変形例の配設状態を示す断面図である。

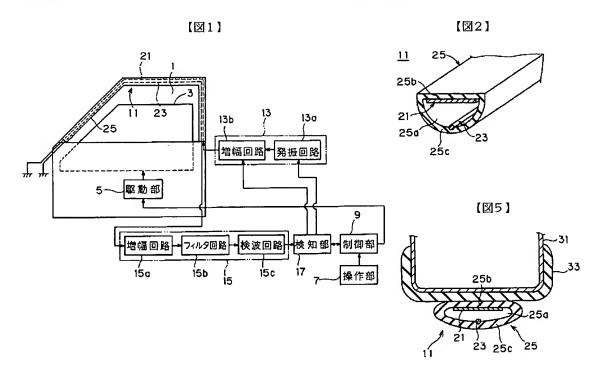
18

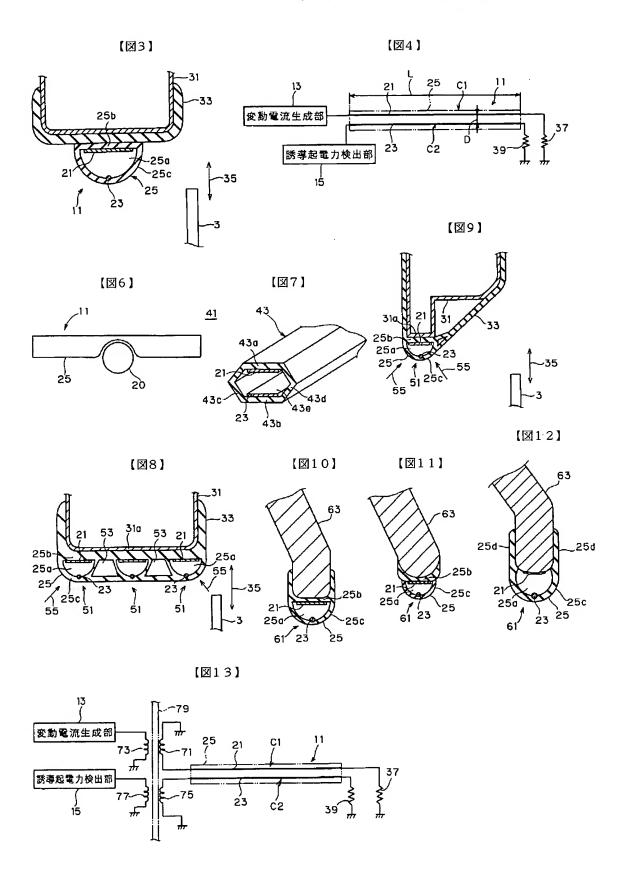
【図13】図4に示す変動電流生成部および誘導起電力 検出部と感圧部との接続形態の変形例を示すブロック図 である。

【符号の説明】

す断面図である。

- 1 車窓
-) 3 窓ガラス
 - 5 駆動部
 - 7 操作部
 - 9 制御部
 - 11,41,51,61 感圧部
 - 13 変動電流生成部
 - 15 誘導起電力検出部
 - 17 検知部
 - 21 固定導電体
 - 23 移動導電体
- 20 25,43 弾性部材
 - 25c 導電体保持部
 - 31 窓枠
 - 33 ウエザーストリップ
 - 63 サイドバイザ
 - 71,73,75,77 第1ないし第4のコイル
 - C1 第1の閉回路
 - C2 第2の閉回路





5/17/04, EAST Version: 2.0.0.29

フロントページの続き

(72)発明者 豊震見 守彦

愛知県名古屋市南区菊住1丁目7番10号 株式会社ハーネス総合技術研究所内 Fターム(参考) 2E052 AA09 BA02 CA06 EA14 EA15

EB01 EC01 GA07 GA08 GB06

GC06 GD03 GD09 HA01 KA13

3D127 AA01 AA02 AA17 AA19 BB01

CB01 CB02 CB05 CC05 DE01

DE23 DE25 DE27 DF04 DF34

DF35 DF36 EE15 FF01 FF14

FF21 FF29

DERWENT-ACC-NO:

2000-455245

DERWENT-WEEK:

200040

COPYRIGHT 2004 DERWENT INFORMATION LTD

TITLE:

<u>Pinching detector</u> for power window apparatus of vehicle, detects pinching by monitoring increase of electromotive

force induced to moving conductive material of

pressure-sensitive body

PATENT-ASSIGNEE: HARNESS SOGO GIJUTSU KENKYUSHO KK[HARNN], SUMITOMO DENSO KK[SUME], SUMITOMO ELECTRIC IND CO[SUME]

PRIORITY-DATA: 1998JP-0341984 (December 1, 1998)

PATENT-FAMILY:

PUB-NO PUB-DATE LANGUAGE PAGES MAIN-IPC JP 2000162055 A June 16, 2000 N/A 012 G01L 001/14

APPLICATION-DATA:

PUB-NO APPL-DESCRIPTOR APPL-NO APPL-DATE
JP2000162055A N/A 1998JP-0341984 December 1, 1998

INT-CL (IPC): B60J001/00, E05F015/20, G01L001/14

ABSTRACTED-PUB-NO: JP2000162055A

BASIC-ABSTRACT:

NOVELTY - The electromotive force induced to the closed circuit including the moving conductive material increases following elastic deformation of the moving conductive material and contacting the fixed conductive material to crush the elastic body. A detector (17) confirms generation of pinching by detecting the increase of the induced electromotive force.

DETAILED DESCRIPTION - A pressure-sensitive body (11) is arranged to the inner periphery of vehicle window (1). The pressure-sensitive body includes the parallel fixed conductive material (21) and moving conductive material (23) which are arranged inside a hollow elastic body (25). A fluctuation current is supplied to the fixed conductive material by current source (13), to induce electromotive force in a closed circuit which includes the moving conductive material.

USE - For power window apparatus of motor vehicle.

ADVANTAGE - Pinching can be detected reliably even when surfaces of fixed and moving conductive materials are deteriorated by usage. Pinching can be detected even when small press power effect, thus avoiding application of large press power to foreign materials, such as arm.

DESCRIPTION OF DRAWING(S) - The figure shows a block diagram of a power window apparatus in which the <u>planching detector</u> is applied.

Window 1

Pressure-sensitive body 11

Current source 13

Detector 17

Fixed conductive material 21

Moving conductive material 23

Elastic body 25

CHOSEN-DRAWING: Dwg.1/13

TITLE-TERMS: PINCH DETECT POWER WINDOW APPARATUS VEHICLE DETECT PINCH MONITOR INCREASE ELECTROMOTIVE FORCE INDUCE MOVE CONDUCTING MATERIAL

5/17/04, EAST Version: 2.0.0.29

PRESSURE SENSITIVE BODY

DERWENT-CLASS: Q12 Q47 S02 X22

EPI-CODES: S02-F01B; X22-X06;

SECONDARY-ACC-NO: Non-CPI Secondary Accession Numbers: N2000-339280

5/17/04, EAST Version: 2.0.0.29